



ИНФРАСТРУКТУРНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ РОБОТИЗАЦИИ ПРОЦЕССОВ ОСВОЕНИЯ МИРОВОГО ОКЕАНА

Грязнов Николай Анатольевич

**директор Института цифровой безопасности СПбГМТУ,
кандидат физико-математических наук**

Активное создание подводных средств робототехнического обеспечения формирует предпосылки для создания новых технологических процессов аквакультуры, добычи полезных ископаемых, экологического мониторинга, исследования морского дна. Тем не менее, эффективное использование подводных робототехнических средств требует комплексного подхода к концепции инфраструктурного обеспечения безлюдных морских технологий.

Особое значение коммуникационного необитаемых подводных аппаратов. Анализ функциональных задач и технологических возможностей позволяет сформировать совокупность требований к инфраструктурным проектам и наметить пути развития данного направления. На примерах проектов, нацеленных на технологический прорыв в области подводной робототехники, рассматриваются приемы, приводящие к последовательному развитию морской инфраструктуры для необитаемых аппаратов.